

BAB V

PENUTUP

5.1 Kesimpulan

Kesimpulan yang dapat diambil dari penyusunan Skripsi ini adalah sebagai berikut :

1. Konveyor pemisah logam berbasis PLC dapat dioperasikan melalui trainer *wireless* menggunakan arduino
2. Tegangan Trainer wireless yang dipancarkan dari *transmitter* dan *reciver* adalah 24 VDC
3. Jarak maksimal untuk dapat melakukan pengendalian peralatan elektronik dengan menggunakan *wireless* adalah 10 meter pada ruangan dengan halangan dan 6 meter pada ruangan tanpa halangan
4. Pengendali otomatis yang digunakan menggerakkan konveyor pemisah logam adalah PLC CSG1H
5. Sinyal input yang digunakan sebagai masukan PLC melalui wireless terdiri dari 3 input yaitu sensor logam sensor panjang dan limit switch
6. Sinyal output yang dihasilkan melalui *wireless* terdiri 6 input yaitu selenoid.

5.2 Saran

Saran yang diberikan oleh penulis untuk mengembangkan dan meningkatkan kinerja dari penelitian adalah sebagai berikut :

1. Sistem *wireless* yang digunakan dalam mengendalikan konveyor pemisah logam ini adalah *transmitter* dan *reciver* yang berjarak 10 meter jika ingin lebih jauh dapat di gunakan sistem *wireless mode acces point* atau jaringan internet