

DAFTAR PUSTAKA

- Ari Murtono, Fitri, Leonardo Kamajaya, Muhammad Shulton Al amin. (2021). Implementasi Kontrol PID untuk Analisis Pengaturan Kecepatan Motor DC Menggunakan STM32. *Politeknik Negeri Malang*.
- Ashadi Amir, Muhammad Basri, Muh. Supardi, Muh. Sukardi. (2023). Sistem Kendali Pergerakan Robot Omni-Wheel. *Universitas Muhammadiyah Parepare*.
- Carla R. Gillett. (2013). Robotic Omniwheel Vehicle. *United States Patent Gillett*.
- Reza Muhandian, Krismadinata. (2020). Kendali Kecepatan Motor DC Dengan Kontroller PID dan Antarmuka Visual Basic. *Universitas Negeri Padang*.
- Sriyanto, Riza Arif. (2023). Analisis Peningkatan Daya Motor Listrik Terhadap Penggunaan Ukuran Propeller Pada Kecepatan Motor Dc Brushless. *Universitas Pembangunan Tunas Surakarta*.
- Nisa Andersson. (2023). Developing High-level Behaviours for the Boston Dynamics Spot Using Automated Planning. *Linköping University*.
- Anton Firmansyah, Yessi Marniati. (2017). Pemodelan Karakteristik Motor DC Shunt, Motor DC Seri, dan Motor DC Kompon Menggunakan Matlab Simulink sebagai Media Pembelajaran Modul Praktikum Mesin-mesin Listrik. *Politeknik Negeri Sriwijaya*.
- Sanket Soni, Trilok Mistry, Jayesh Hanath. (2014). Experimental Analysis of Mecanum wheel and Omni wheel. *Government Engineering College Modasa*.
- Syaiful Amri, Muharnis, Khairudin Syah, Azizul, Puja Almubarok, M.Farhan. (2024). PID Control of Main Maneuver for Three-Wheeled Omniwheel Robot. *Politeknik Negeri Bengkalis*.
- Nisa Andersson. (2023). Developing High-level Behaviours for the Boston Dynamics Spot Using Automated Planning. *Linköping University*.
- Ashadi Amir, Muhammad Basri, Muh. Supardi, Muh. Sukardi. (2023). Sistem Kendali Pergerakan Robot Omni-Wheel. *Universitas Muhammadiyah Parepare*.
- Vincentius Nyorendra Febrianto. (2014). Aplikasi Kontrol Pid Untuk Pengaturan Putaran Motor Dc Pada Alat Pengepres Adonan Roti (Screw Conveyor). *Universitas Brawijaya*.

- Noer Soedjarwanto. (2023). Analisis Sistem Kontrol Kecepatan Motor Dc Pada Rotary Kiln Menggunakan Dc Variabel Speed Drive Di Industri Semen. *Universitas Lampung*.
- Umesh Kumar Bansal, Rakesh Narvey. (2013). Speed Control of DC Motor Using Fuzzy PID Controller. *Dept. of Electrical Engineering, M.I.T.S. Gwalior*.
- Septian Setiawan, Elang Derdian Marindani, Bomo Wibowo Sanjaya. (2024). Perancangan dan Implementasi Robot Tiga Roda Omnidirectional Berbasis Koordinat Kartesian Menggunakan Metode Odometri dan Potential Field. *Universitas Tanjungpura Pontianak*.
- Arfai Fahrul Khizam. (2017). Rancang Bangun Robot Three-Omni-Wheel Directional Dengan Sensor Kompas Untuk Menjaga Heading Robot. *Universitas Brawijaya*.
- Dimitris A. Barkas, George C. Ioannidis, Constantinos S. Psomopoulos, Stavros D. Kaminaris, Georgios A. Vokas. (2020). Brushed DCMotor Drives for Industrial and Automobile Applications with Emphasis on Control Techniques: A Comprehensive Review. *University of West Attica*.
- David watson. (2020). The Engineering Project. LM2596 Buck Converter Datasheet Pinout Features Applications. <https://www.theengineeringprojects.com/2020/09/lm2596-buck-converter-datasheet-pinout-features-applications.html> diakses pada 12 Maret 2024.
- Studi Elektronika. (2020). Pengertian *Encoder* Berdasarkan Fungsi & Tujuannya. <https://www.webstudi.site/2019/11/Encoder-adalah.html> diakses pada 12 Maret 2024.
- Wira Electrical. (2023). Komponen Motor DC dan Fungsinya. <https://wiraelectrical.com/id/komponen-motor-dc/> diakses pada 12 Maret 2024
- Moein Jafari. (2024). Get Rolling with Omni-Directional Wheels. <https://www.servomagazine.com/magazine/article/get-rolling-with-omni-directional-wheels> diakses pada 29 Januari 2025