

DAFTAR PUSTAKA

- Adella, A. F., Putra, M. P., Taufiqurrahman, F., & Kaswar, A. B. (2020). Sistem pintu cerdas menggunakan sensor ultrasonic berbasis internet of things. *Jurnal Media Elektrik*, 17(3), 1-7.
- Baihaqi, M. (2023). Rancang Bangun Tempat Sampah Otomatis Berbasis Infrared (Doctoral dissertation, Universitas Islam Negeri Ar-raniry).
- Celik, Y., & Güneş, M. (2018). *Designing an Object Tracker Self-Balancing Robot. Academic Platform Journal of Engineering and Science*, 6(2), 124–133.
- Dewi, T., Oktarina, Y., Risma, P., & Kartini, S. (2019, November). Desain Robot Pengikut Manusia Sederhana dengan Fuzzy Logic Controller. In *Proc. Annual Research Seminar (ARS)* (Vol. 5, No. 1, pp. 12-16).
- Fanani, A. H. (2018). Perancangan Sistem Robot Line Follower Untuk Pembelajaran Di Taman Rekreasi Sengkaling (*Hardware*). (Skripsi). Universitas Muhammadiyah Malang.
- Fikriyah, L., & Rohmanu, A. (2018). Sistem Kontrol Pendingin Ruangan Menggunakan Arduino Web Server Dan Embedded Fuzzy Logic Di Pt. Inoac Polytechno Indonesia. *Jurnal Informatika SIMANTIK*, 3(1), 21-27.
- Fuadi, R. S., Fauzi, W., Nurjannah, N., Agusta, R. M., & Nurjannah, S. (2022). Rancang bangun platform digital pemeliharaan hewan berbasis website sebagai solusi perawatan hewan. *INTEGRATED (Journal of Information Technology and Vocational Education)*, 1(2), 48-58.
- Gantar, Ilham, et al. Implementasi Sistem Bluetooth Menggunakan Android dan Arduino Untuk Kendali Peralatan Elektronik. In: *Prosiding Annual research Seminar*. 2019. Vol.5 No.1.
- Kendarwati, L., & Darlis, D. (2021). Gerobak Sampah Pengikut Manusia Berbasis Transceiver Data Ultrasonic. *E-Proceeding of Applied Science*, 7(1), 10.
- Lauff, C. A., Kotys-Schwartz, D., and Rentschler, M. E. (March 23, 2018). "What is a Prototype? What are the Roles of Prototypes in Companies?." *Journal of Mechanical Design*. ASME. *J. Mech. Des.* June 2018; 140(6): 061102.
- Labib, R. P. M. D. (2016). Perancangan Robot Trolipengikut Manusia Otomatis Dengan Metode Kendali Pid (*Proportional Integral Derivative*) (Doctoral dissertation, Institut Teknologi Nasional Malang).

- Maulana, S. (2019). *Rancang Bangun Protoype Robot Follow Me Untuk Membantu Mengangkat Beban Barang Berbasis Mikrokontroller*. (Bachelor's thesis, Fakultas Sains dan Teknologi Universitas Islam Negeri Syarif Hidayatullah Jakarta).
- Nandika, R. (2016). Implementasi Sensor *Ultrasonic* Pada Robot Pengikut Objek Dengan Kontrol Logika Fuzzy. *Jurnal Dimensi*, 5(1).
- Pasaribu, F. I., & Yogen, S. (2019). Perancangan Prototype Troli Pengangkut Barang Otomatis Mengikuti Pergerakan Manusia. *Jurnal Teknil Elektro*, 1(2).
- Ridarmin, Fauzansyah, Elisawati, & Prasetyo, E. (2019). Prototype Robot Line Follower *Arduino Uno* Menggunakan 4 Sensor TCRT5000. *Jurnal Informatika, Manajemen Dan Komputer*, 11(2).
- Rosmanila, Radillah, T., & Sofiyan, A. (2018). Prototype Lemari Pengering Pakaian Otomatis. *Jurnal Informatika, Manajemen Dan Komputer*, 10(1).
- Salam, Junaidi dan Khansa Rian. (2025). Tinjauan Sistem Mekanisme Ruang Penyimpanan Hewan Untuk Meningkatkan Kenyamanan Pemilik Dan Peliharaan. Jakarta: Universitas Mercu Buana.
- Sidik, F., Ridwan, M., & Mahmudin, M. (2021). Pemodelan Sistem Monitoring Ketersediaan Tempat Parkir Menggunakan Sensor Infrared Berbasis Internet Of Thing Pada Apartemen The Nest. *Jurnal Ilmiah Fakultas Teknik*, 2(2), 145-155.
- Sugiyono. 2017. Metode Penelitian dan Pengembangan (*Research and Development/R&D*). Bandung: Alfabeta.
- Tai, W. W., Ilias, B., Abdul Shukor, S. A., Abdul Rahim, N., & Markom, M. A. (2019). A Study of Ultrasonic Sensor Capability in Human Following Robot System. *IOP Conference Series: Materials Science and Engineering*, 705(1).
- Wahyuni, T., Rohmanudin, W., & Bastian, A. (2021). Pengembangan Prototipe Troli Otomatis Menggunakan *Arduino Uno R3* Berbasis Android. *J-ENSITEC* (Vol. 07, Issue 02).
- Wang, M., Liu, Y., Su, D., Liao, Y., Shi, L., Xu, J., & Valls Miro, J. (2018). Accurate and Real-Time 3-D Tracking for the Following Robots by Fusing Vision and Ultrasonar Information. *IEEE/ASME Transactions on Mechatronics*, 23(3), 997–1006.

Zhmud, V. A., Kondratiev, N. O., Kuznetsov, K. A., Trubin, V. G., & Dimitrov, L. V. (2018). Application of ultrasonic sensor for measuring distances in robotics. *Journal of Physics: Conference Series*, 1015(3).

