

DAFTAR PUSTAKA

- Adiya, M. (2012). *Artificial Intelligence: A Modern Approach*. Pearson Education.
- Adryady, D. F., Prasetyo, A., Shatyaziamawan, H. P., & Seto Priambodo, A. (2022). *Implementasi Algoritma Path Planning dan Mapping Arena pada Mobile Robot*. 9(1). <https://journal.trunojoyo.ac.id/triac>
- Arbaus, D., Prasetya, D. A., & Sari, A. P. (n.d.). *Kecerdasan buatan pada sistem pintu otomatis menggunakan voice recognition berbasis Raspberry Pi*. Jurnal Ilmu-Ilmu Teknik - Sistem, 12(3).
- Bachmid, N. (2022). *Pengembangan Sistem Navigasi Kapal Cerdas Berbasis Visi Komputer* (Doctoral dissertation, Institut Teknologi Sepuluh Nopember).
- Bilal, M., Asyikin, Z., Novendra Pramudia, D., Fadillah, A., Dadan, D., & Bagenda, N. (2020). *Pemetaan Ruang dengan Metode Simultaneous Localization and Mapping (SLAM) Berbasis LiDAR*.
- Brooks, R. (1986). *A robust layered control system for a mobile robot*. *IEEE journal on robotics and automation*.
- Fadlan, M., & Sujiwa, A. (2024). *Prototipe Robot Manipulator Berbasis Sensor Flex dan Sensor MPU6050 Dengan Kendali Wireless*. <https://seminasi.unipasby.ac.id/proceedings/>
- Fandidarma, B., Ragil Praditya, Y., & Kurniawan, Y. G. (2020). *Prototipe Robot Avoider sebagai Mesin Penggerak Robot Medical Assistant* (Vol. 1, Issue 1).
- Fikri, A. A., & Anifah, L. (n.d.). *Mapping and Localization System pada Mobile Robot Menggunakan Metode SLAM Berbasis LiDAR*.
- Ilyasaa, A., Winarno, T., & Siradjuddin, I. (2023). *Implementasi Load Cell Pada Robot Humanoid Terhadap Parameter Jalan Robot*. *Jurnal Elektronika Dan Otomasi Industri*, 10(3). <https://doi.org/10.33795/elkolind.v10i3.3293>
- Kasman, S. (2016). *Rancang Bangun Lengan Robot Pada Kendaraan Pengangkut Sampah Berbasis Arduino*.
- Kumar, S., Ashiff, L., & Jose, C. (2018). *OBSTACLE AVOIDANCE ROBOTIC VEHICLE USING ULTRASONIC SENSOR, ARDUINO CONTROLLER*. *International Research Journal of Engineering and Technology*. www.irjet.net
- Logitech. (2023). *Logitech C930e Business Webcam - Technical Specifications*. Retrieved from <https://www.logitech.com>

- Maqbool, M., Khan, S., & Rizvi, M. (2021). *Comparative Analysis of Embedded Microphone Arrays in Interactive Systems*. *Journal of Audio Engineering Research*, 12(2), 113–122.
- Maulidin, A., Wibowo, A. S., & Rodiana, I. M. (2022). *Desain Graphical User Interface Pada Sistem Telemetri Autonomous Mobile Robot Graphical User Interface Design In Autonomous Mobile Robot Telemetry System*.
- MUHAMMAD RAFIF DWIDAYATAMA. (2023). *RANCANG BANGUN 3D LIDAR SCANNER UNTUK PEMETAAN OBJEK BERBASIS ARDUINO MEGA 2560*.
- Muhammad, Z., & Nafis, J. (2019). *PEMETAAN RUANGAN BERBASIS LIDAR MENGGUNAKAN MOBILE ROBOT*.
- Ode, L., Idris, M., Nugroho, A. K., Daniyah, D., Semarang, U., Teknologi, I., Nopember, S., Soekarno Hatta, J., Kulon, T., Pedurungan, K., & Semarang, K. (2023). Sistem Kendali Hybrid Fuzzy-PID pada Kinematika Robot Berkaki 4 Menggunakan Sensor Gyroscope. In *Tahun* (Vol. 15, Issue 1).
- Prayoga, S., Budianto, A., Kusuma, A. B., Politeknik, A., & Batam, N. (2017). Sistem Pemetaan Ruangan 2D Menggunakan Lidar. In *Jurnal Integrasi* (Vol. 9, Issue 1).
- Putra, T. A., Muliady, M., & Setiadarunia, D. (2020). Navigasi Indoor Berbasis Peta pada Robot Beroda dengan Platform *Robot Operating System*. *Jetri : Jurnal Ilmiah Teknik Elektro*, 121–144. <https://doi.org/10.25105/jetri.v17i2.5447>
- Rabiner, L. R., & Juang, B. H. (2021). *Fundamentals of Speech Recognition*. Prentice Hall. (Original work published 1933).
- Rauf, A., & Prastowo, A. T. (2021). RANCANG BANGUN APLIKASI BERBASIS WEB SISTEM INFORMASI REPOSITORY LAPORAN PKL SISWA (STUDI KASUS SMK N 1 TERBANGGI BESAR). *Jurnal Teknologi Dan Sistem Informasi (JTSI)*, 2(3), 26. <http://jim.teknokrat.ac.id/index.php/JTSI>
- Rusdi, M., & Yani, A. (2018). *Sistem kendali peralatan elektronik melalui media Bluetooth menggunakan voice recognition*. *Journal of Electrical Technology*, 3(1), 27. <https://doi.org/10.2598/jet.2018.31099>

- Ruspandi, R. B., Sompie, S., & Kambey, F. (2018). *Implementasi Azure Cognitive Service untuk aplikasi speech recognition*. E-Journal Teknik Informatika, 14(4), 1. ISSN 2301-8364.
- Setiawan, F. B., Aldo Wijaya, O. J., Pratomo, L. H., & Riyadi, S. (2021). Sistem Navigasi Automated Guided Vehicle Berbasis Computer Vision dan Implementasi pada Raspberry Pi. *Jurnal Rekayasa Elektrika*, 17(1), 7–14. <https://doi.org/10.17529/jre.v17i1.18087>
- Supriyanto Hustinawati, R., Rigathi Widya Nugraini, M., Ary Bima Kurniawan, Sk., Yogi Permadi, M., & Abdurachman Sa, Sk. (2010). *ROBOTIKA*.
- Surahman, A., Tri Prastowo, A., & Ashari Aziz, L. (2022). *RANCANG ALAT KEAMANAN SEPEDA MOTOR HONDA BEAT BERBASIS SIM GSM MENGGUNAKAN METODE RANCANG BANGUN*.
- Sutrisno, W. (2018). *Pemetaan dan Implikasi Kebutuhan Ruang Kelas Fasilitas Pendidikan Menyongsong Bonus Demografi di Purwokerto Barat* (Doctoral dissertation, UNIVERSITAS MUHAMMADIYAH PURWOKERTO).
- Syakur, A. A., Maulana, R., & Setiawan, E. (2020). *Perancangan Dan Implementasi Sistem Pola Berjalan Pada Robot Hexapod Menggunakan Metode Inverse Kinematic* (Vol. 4, Issue 6). <http://j-ptiik.ub.ac.id>
- Toni, Hilman. (2018). *RANCANG BANGUN SISTEM PENGGERAK ROBOT DENGAN PENGENDALI ELECTROOCULOGRAPHY*.
- Wibowo, A. (2020). *Prototipe Robot Manipulator Sendi Lengan (Joint-Arm) Berbasis Arduino Uno Pada Sistem Pemilah Barang*.
- Zahra, L., Ikhsan Sani, M. S., & Siregar, S. (2018). *PERANCANGAN DAN IMPLEMENTASI MAPPING SYSTEM UNTUK NAVIGASI RONER (ROBOT CLEANER)*.
- Zamzami, Z., Salahuddin, S., Anwar, A., & Yusman, Y. (2021). *Rancang Bangun Robot Humanoid Berbasis Mikrokontroler Atmega 2560*. *Multimedia & Jaringan*, 6(1).